

# Redução do Tempo de Execução de Métodos Numéricos Utilizando GNU/Octave e GPGPU<sup>1</sup>

André Luís Tibola<sup>2</sup>; Vinícius Menezes de Oliveira<sup>3</sup>

## Introdução

Nos últimos anos popularizou-se o emprego de arquiteturas alternativas, na computação de alto desempenho, com melhor relação de preço por Gigaflop como é o caso mais recentemente do *Cell* e das *GPU*. A taxa de acréscimo no poder computacional das *GPU*(*Graphics Processing Unit*), quando comparado ao das *CPU*, tem sido notoriamente maior [1] o que desperta grande interesse na utilização delas para uso geral. As *GPU* são simplificadaamente um conjunto de processadores *MIMD* [2] capazes de executar com melhor desempenho algoritmos *data-parallel* [3], e após a arquitetura de *shaders* unificados em *VGAs*, com posterior lançamento do toolkit *NVIDIA CUDA* para programação de placas gráficas, é possível programá-las de forma tão conveniente, quanto outras tecnologias para processamento paralelo de alto desempenho.

O GNU/Octave (ou simplesmente Octave) é um software de processamento numérico que implementa uma linguagem matricial própria [4], de modo geral compatível com o Mathworks Matlab®, e possui muitas rotinas implementadas para utilização em variadas áreas. Devido à estrutura do Octave, que utiliza bibliotecas para prover parte das funcionalidades e pelas suas possibilidades de extensão [4], podemos utilizar computação em *GPU* para acelerar o processamento do Octave.

## Metodologia

Em nossa aplicação utilizamos computação em *GPU* para obter ganhos no tempo de execução dos métodos numéricos no Octave, optamos por otimizar as Transformadas de Fourier utilizando extensões do tipo “.*oct*” e também acelerar operações de álgebra linear com a criação de uma implementação da *BLAS*(Basic Linear Algebra Subprograms) para substituir a padrão. A Figura 1 mostra a estruturação do Octave após nossas modificações, os blocos tracejados representam elementos modificados ou adicionados.

Nossa proposta preza pela não criação de dependências por parte do usuário com tecnologia utilizada, também, a abordagem proposta é um método totalmente transparente ao usuário, de otimizar códigos já existentes de Octave, podendo ele utilizar desses recursos sem nenhuma modificação em seus *scripts*.

As medidas apresentadas são tomadas diretamente no Octave a fim de incluir todos os *Overheads* provenientes do ambiente de execução. Foram tomadas 10 amostras para cada tamanho de instância indicado, com matrizes quadradas, variando o tamanho da entrada de 500.000(quinzentos mil) unidades a cada teste, com testes desde 500.000(quinzentos mil) até 45.000.000(quarenta e cinco milhões) de elementos. É apresentado o *SpeedUP* observado das implementações, dado

---

<sup>1</sup> Projeto 196925/2008

<sup>2</sup> Estudante de Eng. da Computação; Universidade Federal do Rio Grande; e-mail: altibola@gmail.com

<sup>3</sup> Professor Dedicação Exclusiva; Universidade Federal do Rio Grande; e-mail: vinicius@ieee.org

pela fórmula  $Sp = Ts/Tp$ , que expressa o número de vezes que uma implementação é mais rápida que outra. A implementação referência é a padrão do Octave.

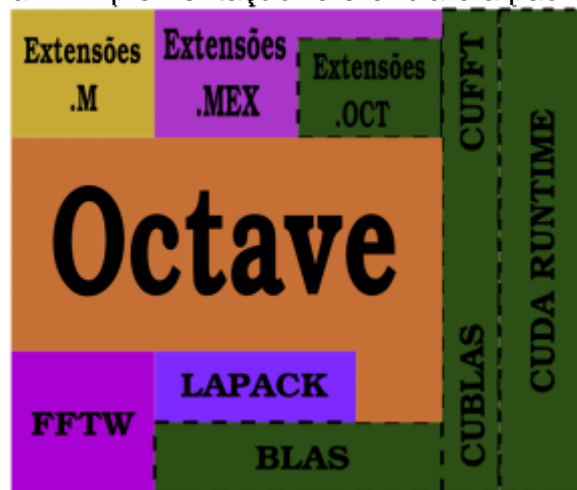


Figura 1: Estrutura do Octave

### Resultados e Discussão

A Figura 2 mostra a variação do SpeedUP em função da variação do tamanho da entrada, para a operação de multiplicação de matrizes no Octave. O cenário utilizado para os testes consiste de processador AMD Athlon X2 3800+ e VGA XFX Nvidia Geforce 8800GS. É apresentado o SpeedUP da Blas proposta (GPU BLAS) e da BLAS ATLAS<sup>4</sup>. Podemos notar o Speedup crescente e com pequenas variações negativas, representando baixa degradação da performance com aumento da instância. A baixa variância nas medições demonstra também a confiabilidade para aplicação da solução.

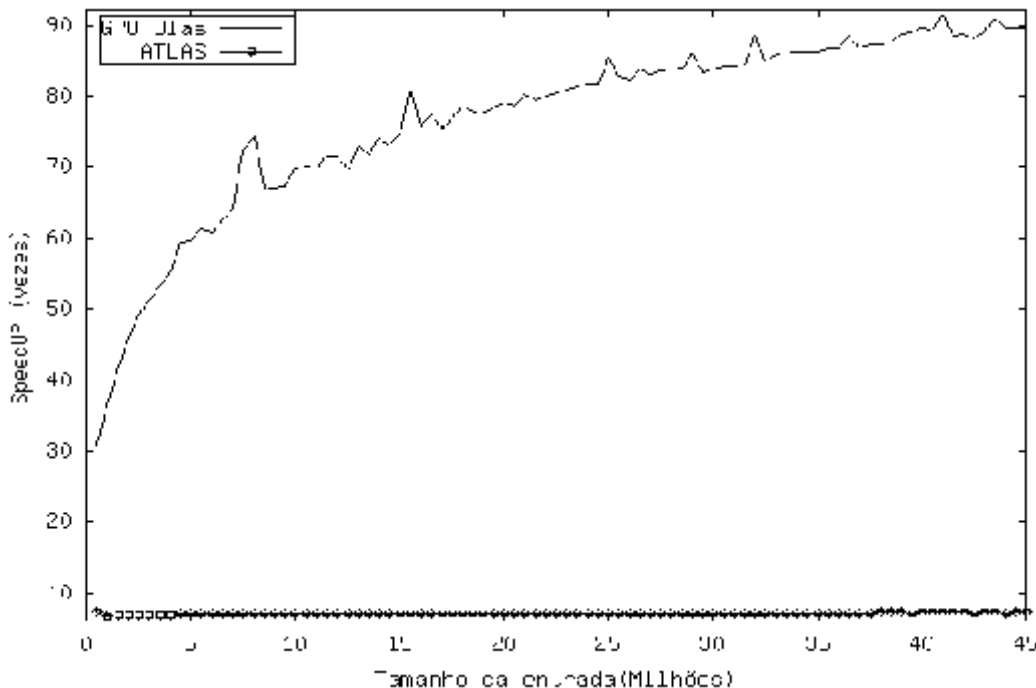


Figura 2: SpeedUP Observado

<sup>4</sup> Automatically Tuned Linear Algebra Software – Uma implementação otimizada para CPU

A GEMM(*General Matrix Multiply*) é o principal bloco de construção das rotinas de álgebra linear computacional, sendo ponto fundamental em qualquer distribuição BLAS. Explicitamos dessa forma, a viabilidade de otimizar o GNU/Octave utilizando-se GPGPU, com ganhos satisfatórios através de nossa abordagem.

### **Agradecimentos**

Agradecemos ao Programa Institucional de Bolsas de Iniciação Científica da Universidade Federal do Rio Grande – PROBIC-FURG, financiadora da bolsa de pesquisa do aluno André Luís Tibola.

### **Referências**

[1] NVIDIA, NVIDIA CUDA Programming Guide, 26/06/2009, Version 2.2.1.

[2] Flynn, M., “Some Computer Organizations and Their Effectiveness”, IEEE Trans. Comput., Vol. C-21, pp. 948, 1972.

[3] Hillis, W. Daniel and Steele, Guy L., “Data Parallel Algorithms”. Communications of the ACM, vol. 29, no. 12, Dec, 1986, pp 1170-1183.

[4] Eaton, John W., GNU Octave Manual, Network Theory Limited, 2002.